

Некоторые вычисления на *Mathematica*

1 Построение графиков

1.1 Plot. Гармонический осциллятор

Определяем собственную функцию основного состояния и последующие при помощи оператора рождения.

- присваивание
- определение функции
- Factor
- дифференцирование D
- тест “такой, что”

```
In[1]:= F[0] = Exp[-x^2/2];  
F[n_] := Factor[-D[F[n-1], x] + x F[n-1]] /; n > 0
```

Можно убедиться, что результат выражается через многочлены Эрмита (они встроены в *Mathematica*, как и многие другие спецфункции).

- Table – создание списка
- % – предыдущий результат
- применение Expand “сзади”

```
In[3]:= F[0]
F[1]
F[2]
F[3]
F[4]
Table[F[j] - HermiteH[j, x] F[0], {j, 0, 5}]
% // Expand
```

Out[3]= $e^{-\frac{x^2}{2}}$

Out[4]= $2 e^{-\frac{x^2}{2}} x$

Out[5]= $2 e^{-\frac{x^2}{2}} (-1 + 2 x^2)$

Out[6]= $4 e^{-\frac{x^2}{2}} x (-3 + 2 x^2)$

Out[7]= $4 e^{-\frac{x^2}{2}} (3 - 12 x^2 + 4 x^4)$

Out[8]= $\left\{0, 0, 2 e^{-\frac{x^2}{2}} (-1 + 2 x^2) - e^{-\frac{x^2}{2}} (-2 + 4 x^2), 4 e^{-\frac{x^2}{2}} x (-3 + 2 x^2) - e^{-\frac{x^2}{2}} (-12 x + 8 x^3), \right.$
 $\left. 4 e^{-\frac{x^2}{2}} (3 - 12 x^2 + 4 x^4) - e^{-\frac{x^2}{2}} (12 - 48 x^2 + 16 x^4), 8 e^{-\frac{x^2}{2}} x (15 - 20 x^2 + 4 x^4) - e^{-\frac{x^2}{2}} (120 x - 160 x^3 + 32 x^5) \right\}$

Out[9]= $\{0, 0, 0, 0, 0, 0\}$

Определяем нормировочные константы.

■ Интегрирование

```
In[10]:= c[n_] := Integrate[F[n]^2, {x, -∞, ∞}]^(1/2)
Table[c[j], {j, 0, 5}]
```

Out[11]= $\{\pi^{1/4}, \sqrt{2} \pi^{1/4}, 2 \sqrt{2} \pi^{1/4}, 4 \sqrt{3} \pi^{1/4}, 8 \sqrt{6} \pi^{1/4}, 16 \sqrt{15} \pi^{1/4}\}$

Строим график.

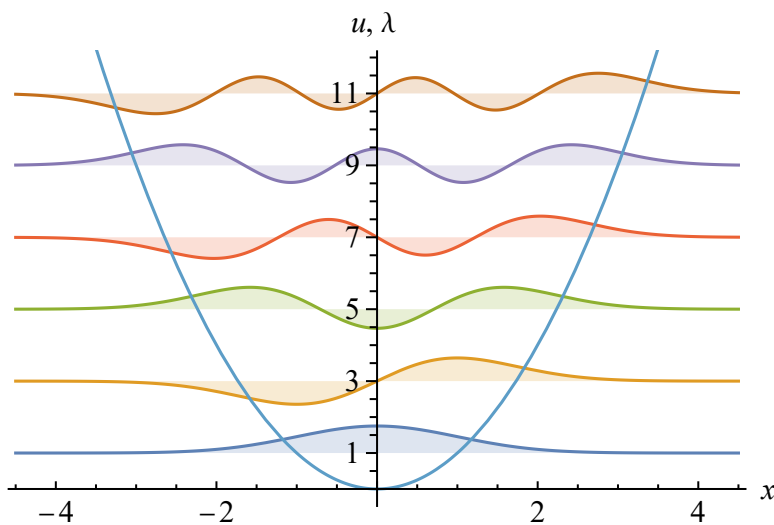
■ Plot и некоторые опции

```

In[12]:= osc = Plot[ (* список выводимых функций *)
  Evaluate[Append[Table[F[j] / c[j] + 2 j + 1, {j, 0, 5}], x^2]],
  (* переменная *)
  {x, -4.5, 4.5},
  (* опции *)
  Filling -> Table[j -> 2 j - 1, {j, 0, 6}], (* заливка *)
  Ticks -> {Automatic, (* метки по оси x *)
    Table[If[OddQ[i], {i, i, {0, .015}}, {i, , {0, .01}}], {i, 0, 13, 1/2}]},
  (* метки по оси y *)
  PlotRange -> {{-4.6, 4.6}, {-0.5, 12.2}}, (* выводимый прямоугольник *)
  ImageSize -> 400, (* выводимый прямоугольник *)
  AxesLabel -> {"x", "u, λ"}, (* метки на осях *)
  BaseStyle -> {FontSize -> 16, FontFamily -> "Times New Roman"} ] (* шрифт *)

```

Out[12]=



Запись изображения на диск.

■ <> конкатенация строк

```

In[ ]:= Export[NotebookDirectory[] <> "osc.pdf", osc, "PDF"];

```

1.2 ListPlot и Manipulate. Солитон цепочки Вольтерры

Определим функцию $u_n(t)$ по явным формулам и проверим, что она удовлетворяет цепочке $u_{n,t} = u_n(u_{n+1} - u_{n-1})$.

- Clear – очистка определений
- Together – приведение к общему знаменателю

```

In[13]:= Clear[a, c, t]
w[n_] := 1 + c a^n Exp[(a - a^-1) t];
u[n_] := (w[n + 1] * w[n - 2]) / (w[n] * w[n - 1])
Together[D[u[n], t] - u[n] (u[n + 1] - u[n - 1])]

```

Out[16]=

0

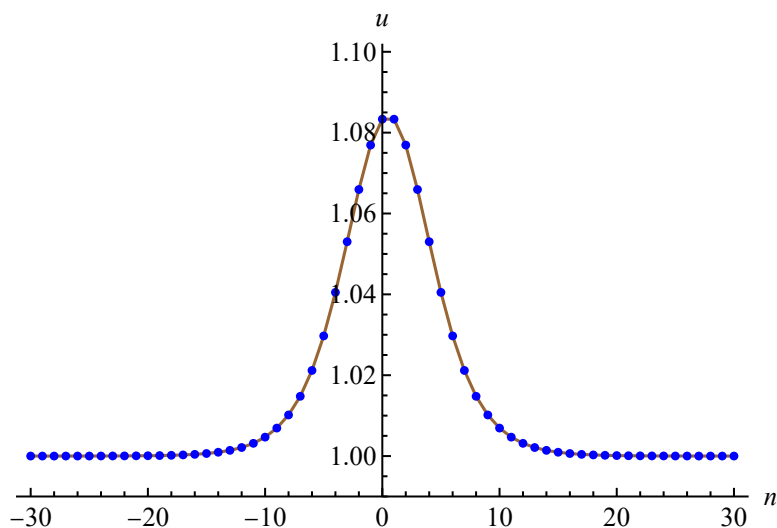
Определим функцию `plot`. Она выводит график при фиксированных значениях a , c , t . Для наглядности, два раза – в виде точек и в виде линии.

■ Пример лямбда-функции: `{#, #} &[x]` даёт `{x, x}`

```
In[17]:= pl[a0_, c0_, t0_] :=
  ListPlot[
    (* список точек (два раза) *)
    {#, #} &[Table[{n, u[n] /. {t → t0, a → a0, c → c0}}, {n, -30, 30}]],
    (* опции *)
    PlotRange → {0.99, 1.102},
    Joined → {True, False}, (* точки из первого списка соединяем, из второго нет *)
    PlotStyle → {Brown, {Blue, PointSize[0.012]}}, (* стиль, для каждого списка *)
    BaseStyle → {FontSize → 14, FontFamily → "Times New Roman"},
    AxesLabel → {"n", "u"},
    ImageSize → 400]

pl[1.5, 1, 0]
```

Out[18]=

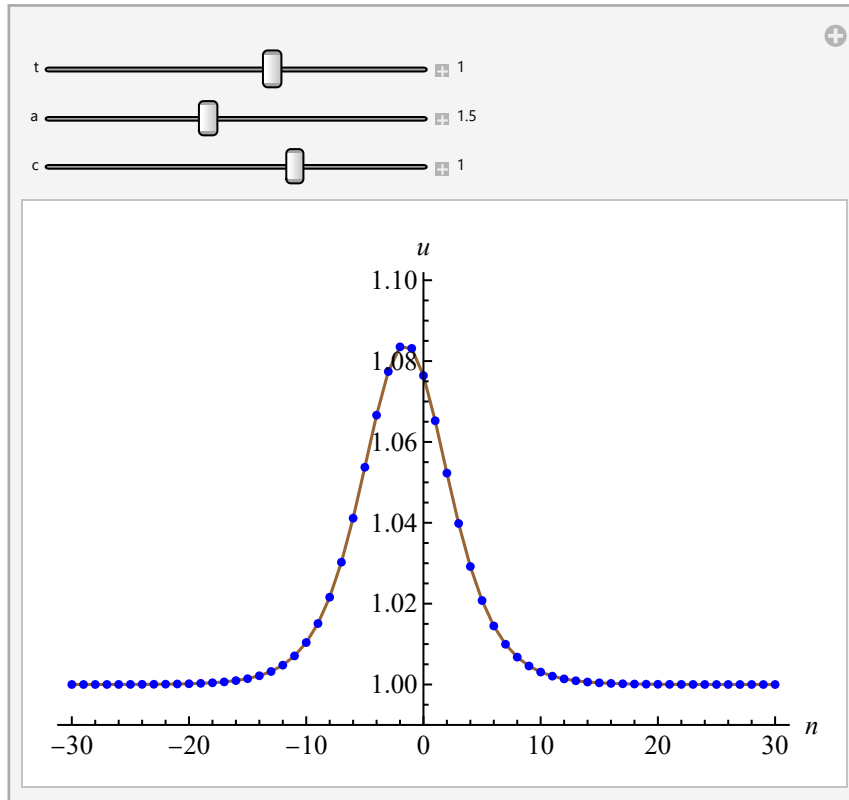


Запустим график в манипуляторе.

■ Динамический контент желательно удалять после использования.

```
In[19]:= Manipulate[pl[a, c, t],
  {{t, 1}, -5, 5, Appearance -> "Labeled"},
  {{a, 1.5}, -1, 5, Appearance -> "Labeled"},
  {{c, 1}, -3, 3, Appearance -> "Labeled"}]
```

Out[19]=



1.3 Plot3D. Солитон огибающей (NLS⁺)

Комплексные числа

- i (а также π , e) – зарезервированные обозначения
- ComplexExpand предполагает, что все буквы обозначат вещественные переменные

In[20]:=

```

Clear[a, b, c, d]

u = 
$$\frac{a \operatorname{Exp}\left[i \left(b x + \left(b^2 - a^2\right) t + c\right)\right]}{\operatorname{Cosh}\left[a \left(x + 2 b t\right) + d\right]}$$

v = u /. i -> -i

Simplify[-i D[u, t] + D[u, x, x] + 2 u^2 v] (* проверили, что это решение НУШ *)

Simplify[ComplexExpand[ReIm[u]]] (* вещественная и мнимая части решения *)

```

Out[21]=

$$a e^{i \left(c + \left(-a^2 + b^2\right) t + b x\right)} \operatorname{Sech}\left[d + a \left(2 b t + x\right)\right]$$

Out[22]=

$$a e^{-i \left(c + \left(-a^2 + b^2\right) t + b x\right)} \operatorname{Sech}\left[d + a \left(2 b t + x\right)\right]$$

Out[23]=

0

Out[24]=

$$\left\{a \operatorname{Cos}\left[c - a^2 t + b \left(b t + x\right)\right] \operatorname{Sech}\left[d + a \left(2 b t + x\right)\right], a \operatorname{Sech}\left[d + a \left(2 b t + x\right)\right] \operatorname{Sin}\left[c - a^2 t + b \left(b t + x\right)\right]\right\}$$

In[25]:=

```

plot[a_, b_, c_, d_, t_] :=
Module[
{

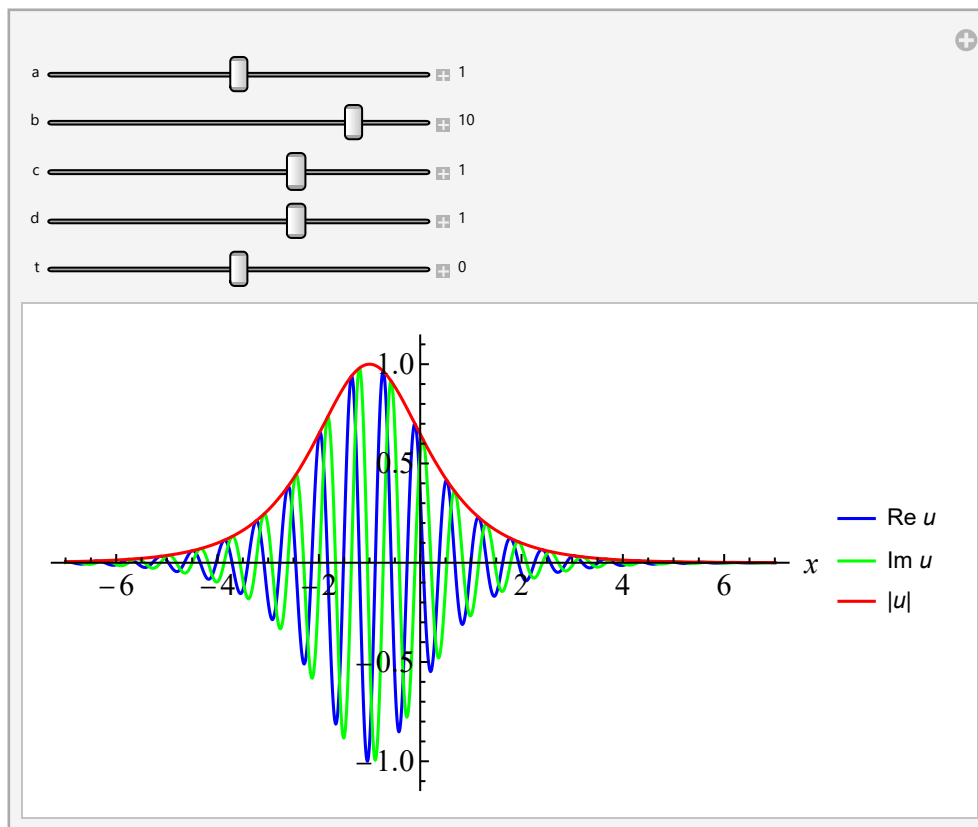
$$p = \frac{a \cos[bx + (b^2 - a^2)t + c]}{\cosh[a(x + 2bt) + d]}, \quad q = \frac{a \sin[bx + (b^2 - a^2)t + c]}{\cosh[a(x + 2bt) + d]}$$

},
Plot[
{p, q, Sqrt[p^2 + q^2]}, {x, -7, 7},
PlotStyle -> {Blue, Green, Red},
PlotRange -> {-1.15, 1.15},
BaseStyle -> {FontSize -> 16, FontFamily -> "Times New Roman"},
ImageSize -> 400,
AxesLabel -> {"x", None},
PlotLegends -> LineLegend[{Blue, Green, Red}, {"Re u", "Im u", "|u|"}]
]
]

Manipulate[
plot[a, b, c, d, t],
{{a, 1}, 0, 2, Appearance -> "Labeled"},
{{b, 10}, -15, 15, Appearance -> "Labeled"},
{{c, 1}, -3, 3, Appearance -> "Labeled"},
{{d, 1}, -3, 3, Appearance -> "Labeled"},
{{t, 0}, -1, 1, Appearance -> "Labeled"}
]

```

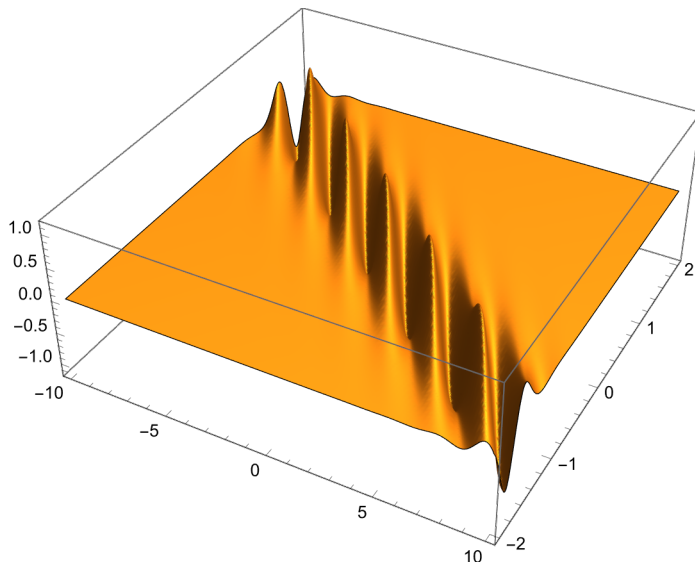
Out[26]=



In[27]:=

```
Plot3D[ $\frac{a \cos[b x + (b^2 - a^2) t + c]}{\cosh[a (x + 2 b t) + d]}$  /. {a → 1, b → 3, c → 0, d → 0},
  {x, -10, 10}, {t, -2, 2},
  PlotPoints → 100,
  Mesh → False,
  PlotRange → {-1.2, 1.2}]
```

Out[27]=



1.4 ParametricPlot, ParametricPlot3D. Уравнение Хопфа

$$u_t = u u_x \Leftrightarrow u(x, t) = f(x + u(x, t) t)$$

Проверим, что это действительно решение.

■ В данном случае переменные с индексом – просто обозначение, оно никак не интерпретируется машиной. Можно было бы обозначить их вместо u_x . Использование индексов иногда приводит к недоразумениям.

```
In[28]:= Clear[x, y, t, u, f]
eq = u - f[x + u t];
eqx = D[eq, x] + D[eq, u] ux
eqt = D[eq, t] + D[eq, u] ut
Factor[eqt - u eqx]
```

```
Subscript[u, x]
D[%, x]
```

```
Out[30]= -f'[t u + x] + ux (1 - t f'[t u + x])
```

```
Out[31]= -u f'[t u + x] + ut (1 - t f'[t u + x])
```

```
Out[32]= (-ut + u ux) (-1 + t f'[t u + x])
```

```
Out[33]= ux
```

```
Out[34]= Subscript(0,1)[u, x]
```

Зададим начальное условие $u(x, 0) = f(x)$. Построим кривые $(x(s), u(s))$, где параметр $s = x + u t$. Так как $u = f(s)$, то $x = s - t f(s)$.

- `N[expr]` переводит все точные числа в выражении в формат `float`
- `ToString[expr]` возвращает строку из числа (или выражения)

```

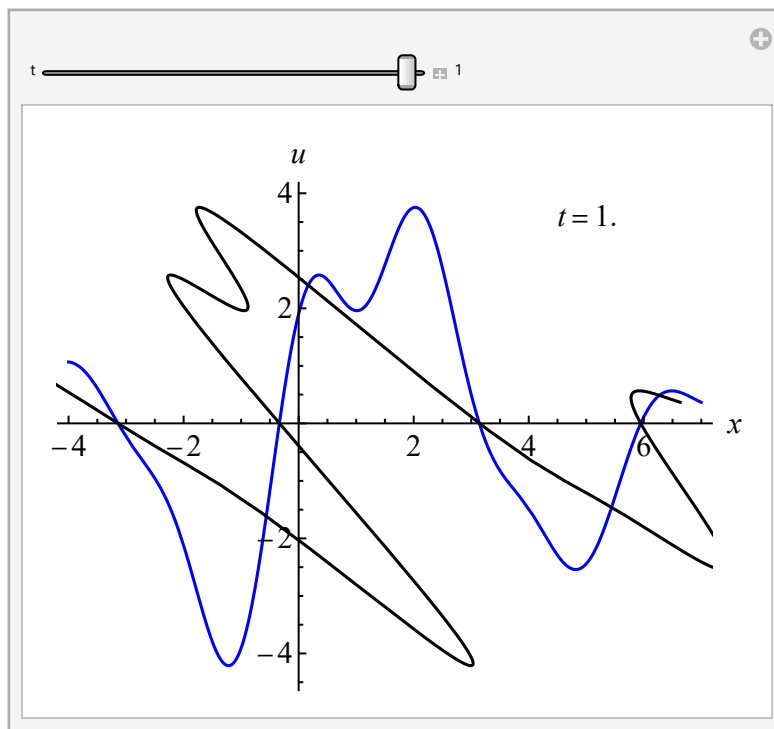
In[35]:= f[x_] := Exp[-0.05 (x - 1)^2] (4 Sin[x] + Cos[2 x] + Cos[3 x])

g1[t_] := ParametricPlot[
  (* две кривые: при t=0 и при заданном t *)
  {{s, f[s]}, {s - f[s] t, f[s]}},
  (* интервал изменения параметра, совпадает с интервалом для x *)
  {s, -4, 7},
  (* опции *)
  PlotStyle -> {Blue, Black},
  PlotRange -> {{-4.2, 7.2}, Automatic},
  AspectRatio -> Automatic, (* одинаковый масштаб по осям *)
  AxesLabel -> {"x", "u"},
  Epilog -> {Text["t = " <> ToString[N[t]], {4.5, 3.6}, {-1, 0}]}, (* вывод текста *)
  BaseStyle -> {FontSize -> 16, FontFamily -> "Times New Roman"}]

Manipulate[g1[t], {{t, 1}, -1, 1, Appearance -> "Labeled"}]

```

Out[37]=



То же самое можно сделать в 3D.

$$u_t = u u_x + u^2 u_y \quad u(x, y, t) = f(x + u(x, y, t) t, y + u^2(x, y, t) t)$$

Проверка

```
In[38]:= Clear[f]
eq = u - f[x + u t, y + u^2 t];
eqx = D[eq, x] + D[eq, u] ux
eqy = D[eq, y] + D[eq, u] uy
eqt = D[eq, t] + D[eq, u] ut
Factor[eqt - u eqx - u^2 eqy]
```

```
Out[40]= -f^(1,0)[t u + x, t u^2 + y] + ux (1 - 2 t u f^(0,1)[t u + x, t u^2 + y] - t f^(1,0)[t u + x, t u^2 + y])
```

```
Out[41]= -f^(0,1)[t u + x, t u^2 + y] + uy (1 - 2 t u f^(0,1)[t u + x, t u^2 + y] - t f^(1,0)[t u + x, t u^2 + y])
```

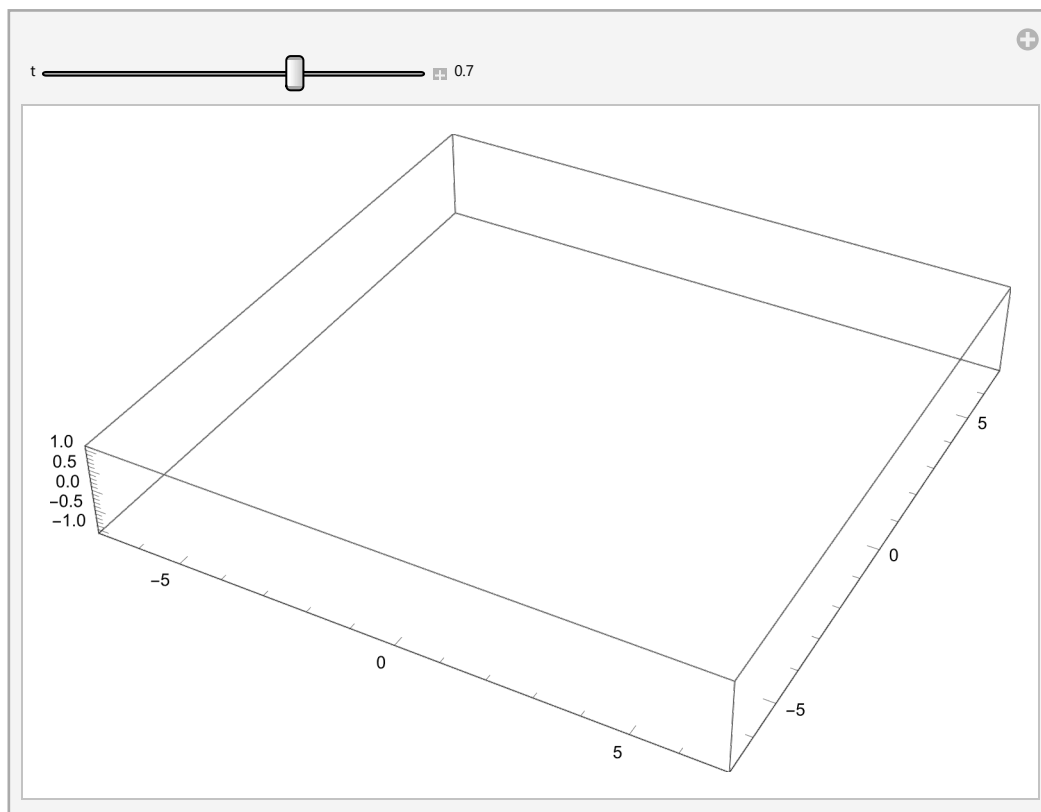
```
Out[42]= -u^2 f^(0,1)[t u + x, t u^2 + y] - u f^(1,0)[t u + x, t u^2 + y] +
ut (1 - 2 t u f^(0,1)[t u + x, t u^2 + y] - t f^(1,0)[t u + x, t u^2 + y])
```

```
Out[43]= (-ut + u ux + u^2 uy) (-1 + 2 t u f^(0,1)[t u + x, t u^2 + y] + t f^(1,0)[t u + x, t u^2 + y])
```

```
In[44]:= f[x_, y_] := Sin[x] Cos[y]
```

```
Manipulate[
  ParametricPlot3D[{sx - f[sx, sy] t, sy - f[sx, sy]^2 t, f[sx, sy]}, {sx, -7, 7}, {sy, -7, 7},
    PlotRange -> {{-7, 7}, {-7, 7}, {-1.1, 1.1}},
    AspectRatio -> Automatic,
    ImageSize -> 500],
  {{t, 0.7}, -2, 2, Appearance -> "Labeled"}]
```

```
Out[45]=
```



2 Численное решение ОДУ

2.1 NDSolve, ListPlot. Цепочка Вольтерры

```
In[46]:= (* задаём период и время счёта *)
M1 = 100;
t1 = 1000;

(* уравнения, с учётом периодического замыкания с периодом M *)
eqs = Table[u[n] ' [t] == u[n] [t] (u[Mod[n + 1, M1]] [t] - u[Mod[n - 1, M1]] [t]), {n, 0, M1 - 1}];

(* задаём начальные условия. Попробуйте что-нибудь поменять *)
ic = Table[{u[n] [0] == 1 + 0.5 Exp[-0.01 (n - M1/2)^2]}, {n, 0, M1 - 1}];

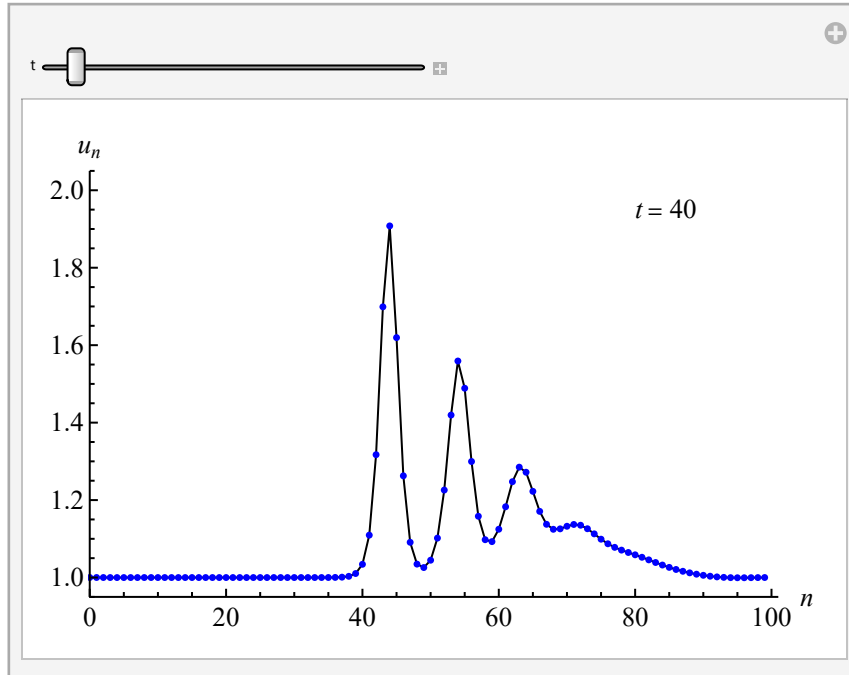
(* строим решение при помощи NDSolve *)
sol1 = NDSolve[Join[eqs, ic], Table[u[n], {n, 0, M1 - 1}], {t, 0, t1}, MaxSteps -> ∞][[1]];

(* массив точек *)
u1[t_] := Table[{n, u[n] [t]}, {n, 0, M1 - 1}] /. sol1

(* функция для вывода. Для наглядности, массив выводится два раза: как ломаная линия
и как набор жирных точек в ее вершинах *)
plotv1[t_] := ListPlot[{u1[t], u1[t]},
  PlotRange -> {{-0.1, M1 + 1}, {0.95, 2.05}},
  PlotStyle -> {{Thin, Black}, {Blue, PointSize[0.01]}},
  Joined -> {True, False},
  AxesLabel -> {" n ", "u_n"},
  BaseStyle -> {FontSize -> 14, FontFamily -> "Times New Roman"},
  ImageSize -> 400,
  Epilog -> {Text["t = " <> ToString[t], {0.8 M1, 1.95}, {-1, 0}]}
]

(* анимация *)
Manipulate[plotv1[t], {{t, 40}, 0, t1}]
```

Out[53]=



Запись кадров в pdf-файлы, для последующей вставки в латех: (это довольно долго)

```
Do[
  Export[NotebookDirectory[] <> "VL_" <> ToString[j] <> ".pdf", plotv1[j], "PDF"], {j, 0, 100}]
```

Также можно сохранить список кадров в виде gif-файла:

```
In[* ]:= Export[NotebookDirectory[] <> "VL.gif", Table[plotv1[j], {j, 0, 100}], "GIF"];
```

Если взять начальное условие с более широким горбиком, то мы придем примерно к той картине, что была в эксперименте Забуски-Краскала для КдФ. Напомним, что там решалось чисто разностное уравнение с начальными условиями в виде синусоидальной волны с большим периодом (порядка 100 узлов решетки) и не очень большой амплитудой. Такое начальное условие распадалось на несколько солитонов плюс “рябь” (число солитонов зависит от начальной амплитуды), которые двигались с разной скоростью и, благодаря периодичности, всё время нагоняли друг друга. Качественно, в цепочке Вольтерры наблюдается точно такая же картина.

In[54]:=

```

M2 = 200;
t2 = 3000;

eqs = Table[u[n]'[t] == u[n][t] (u[Mod[n + 1, M2]][t] - u[Mod[n - 1, M2]][t]), {n, 0, M2 - 1}];
ic = Table[{u[n][0] == 1 + 0.07 Cos[2 π n / M2]}, {n, 0, M2 - 1}];
sol2 = NDSolve[Join[eqs, ic], Table[u[n], {n, 0, M2 - 1}], {t, 0, t2}, MaxSteps → ∞][[1]];

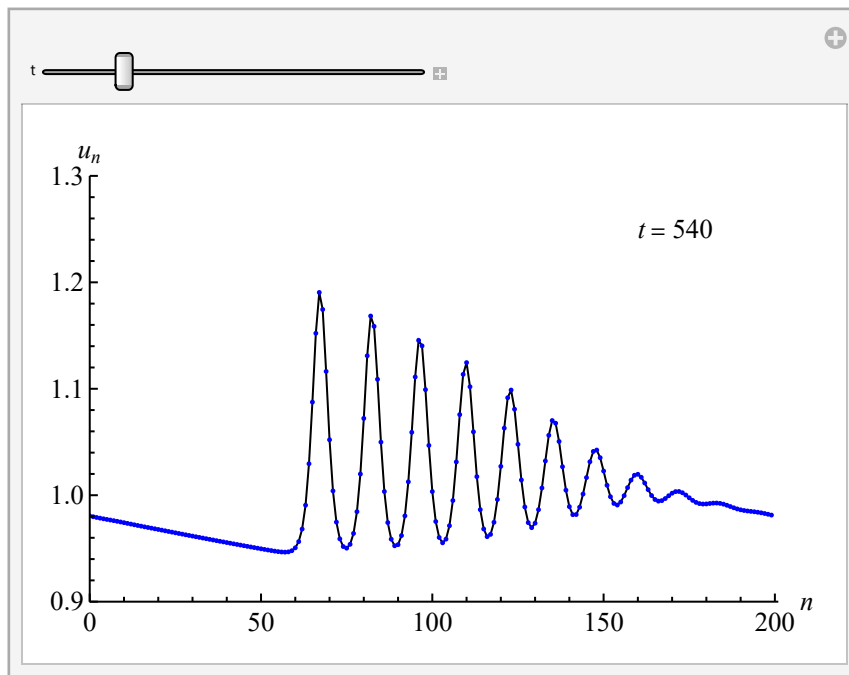
u2[t_] := Table[{n, u[n][t]}, {n, 0, M2 - 1}] /. sol2

plotv2[t_] := ListPlot[{u2[t], u2[t]},
  PlotRange → {{-0.1, M2 + 1}, {0.9, 1.3}},
  PlotStyle → {{Thin, Black}, {Blue, PointSize[0.007]}},
  Joined → {True, False},
  AxesLabel → {"n", "un"},
  BaseStyle → {FontSize → 14, FontFamily → "Times New Roman"},
  ImageSize → 400,
  Epilog → {Text["t = " <> ToString[t], {0.8 M2, 1.25}, {-1, 0}]}
]

Manipulate[plotv2[t], {{t, 540}, 0, t2}]

```

Out[61]=



2.2 NDSolve, ListPlot3D. Коммутирующие векторные поля, 2-зонное решение КдФ

Задача. Пусть $u_n = \partial_x^n(u)$. Рассмотрим уравнение Новикова

$$(1) \quad u_4 - 10 u u_2 - 5 u_1^2 + 10 u^3 + c_1 (u_2 - 3 u^2) + c_2 u + c_3 = 0,$$

где c_1, c_2, c_3 произвольные постоянные (это один раз проинтегрированное стационарное уравнение для симметрии КдФ пятого порядка плюс младшие симметрии). Проверить,

что (1) совместно с уравнением КдФ

$$(2) \quad u_t = u_3 - 6 u u_1.$$

Построить график любого решения $u(x, t)$ удовлетворяющего обоим уравнениям.

Решение.

Первый способ символьной проверки. Определим эволюционное дифференцирование D_t на бесконечном наборе u_n и проверим выполнение тождества

$$D_t(G) = (D_x^3 - 6 u D_x)(G),$$

где G – левая часть (1). Тогда, если $G = 0$, то и $D_t(G) = 0$, что и требуется.

■ Block – объявляем переменную a локальной.

```
In[62]:=
dif[f_] := Block[{a}, D[f /. u[n_] => u[n] + a du[n], a] /. a -> 0]
dx[f_] := dif[f] /. du[n_] => u[n + 1]
dx[f_, n_] := Nest[dx, f, n]

ut = u[3] - 6 u[0] * u[1];
dt[f_] := dif[f] /. du[n_] => dx[ut, n]

G = u[4] - 10 u[0] * u[2] - 5 u[1]^2 + 10 u[0]^3 + c1 (u[2] - 3 u[0]^2) + c2 u[0] + c3;
Expand[dt[G] - dx[G, 3] + 6 u[0] * dx[G]]
```

Out[68]=

0

Второй способ символьной проверки. Перепишем оба уравнения в виде конечномерных динамических систем. Так как четвертая производная выражается из ОДУ (1) через младшие, то динамическими переменными являются $u = u_0, u_1, u_2, u_3$. Сразу можно написать векторное поле D_x (точнее – то, как оно действует на произвольную функцию от динамических переменных).

После этого определяем D_t . Уравнение (1) задаёт правило дифференцирования по t только для переменной u_0 , а нам нужно ещё для u_1, u_2, u_3 . Значит, нужно *продолжить* дифференцирование D_t на эти производные, пользуясь тем, что D_x уже определено и полагая, по определению, что $D_t(u_k) = D_x^k(u_t)$. Так мы и делали выше при определении D_t . Сейчас лишь заменяем D_x на укороченное векторное поле, действующее на четырех переменных.

```
In[69]:=
dx[f_] := u[1] * D[f, u[0]] + u[2] * D[f, u[1]] + u[3] * D[f, u[2]] +
(10 u[0] * u[2] + 5 u[1]^2 - 10 u[0]^3 - c1 (u[2] - 3 u[0]^2) - c2 u[0] - c3) D[f, u[3]]

dt[f_] := ut D[f, u[0]] + dx[ut] * D[f, u[1]] + dx[ut, 2] * D[f, u[2]] + dx[ut, 3] * D[f, u[3]]
```

Можно посмотреть на компоненты векторного поля D_t :

```
In[71]:= dt[u[0]]
Collect[dt[u[1]], {u[3], u[2], u[1], u[0]}, Factor]
Collect[dt[u[2]], {u[3], u[2], u[1], u[0]}, Factor]
Collect[dt[u[3]], {u[3], u[2], u[1], u[0]}, Factor]
```

```
Out[71]= -6 u[0] × u[1] + u[3]
```

```
Out[72]= -c3 - c2 u[0] + 3 c1 u[0]2 - 10 u[0]3 - u[1]2 + (-c1 + 4 u[0]) u[2]
```

```
Out[73]= (-c2 + 6 c1 u[0] - 30 u[0]2) u[1] + 2 u[1] × u[2] + (-c1 + 4 u[0]) u[3]
```

```
Out[74]= c1 c3 + (c1 c2 - 4 c3) u[0] + (-3 c12 - 4 c2) u[0]2 + 22 c1 u[0]3 - 40 u[0]4 +
(c1 - 40 u[0]) u[1]2 + (c12 - c2 - 8 c1 u[0] + 10 u[0]2) u[2] + 2 u[2]2 + 6 u[1] × u[3]
```

Итак, построили два векторных поля. Совместность означает, что они коммутируют. Считаем коммутатор. Для этого нужно вычислить его значения на координатных функциях (= динамических переменных), то есть, $[D_x, D_t](u_k)$, $k = 0, 1, 2, 3$:

```
In[75]:= Table[Expand[dx[dt[u[k]]] - dt[dx[u[k]]]], {k, 0, 3}]
```

```
Out[75]= {0, 0, 0, 0}
```

Всё сошлось. На самом деле, ясно, что равенство нулю коммутатора на первых трёх координатах выполняется автоматически – в силу построения дифференцирования D_t по формуле $D_t(u_k) = D_x^k(u_t)$. Для примера, испортим что-то в уравнениях. Тогда коммутативность нарушится, но только на последней координате. Так что, можно было бы проверять только её.

```
In[76]:= (* портим ut *)
ut = u[3] - 66 u[0] × u[1];
Table[Expand[dx[dt[u[k]]] - dt[dx[u[k]]]], {k, 0, 3}]

(* откатываем назад *)
ut = u[3] - 6 u[0] × u[1];
Table[Expand[dx[dt[u[k]]] - dt[dx[u[k]]]], {k, 0, 3}]
```

```
Out[77]= {0, 0, 0, 300 c3 u[1] + 300 c2 u[0] × u[1] - 900 c1 u[0]2 u[1] + 3000 u[0]3 u[1] -
900 u[1]3 + 120 c1 u[1] × u[2] - 1200 u[0] × u[1] × u[2] - 600 u[2] × u[3]}
```

```
Out[79]= {0, 0, 0, 0}
```

Численное построение решения. (Более эффективный счёт получается при переходе к уравнениям Дубровина, которые дают также аналитический метод решения, см. лекцию 5. Но, здесь мы этого не касаемся.) Определяем решение задачи Коши по x :

```

In[80]:= nsolx[{u00_, u10_, u20_, u30_}, {c1_, c2_, c3_}, {x0_, x1_}] :=
  NDSolve[
    {u[0]'[x] == u[1][x],
     u[1]'[x] == u[2][x],
     u[2]'[x] == u[3][x],
     u[3]'[x] == 10 u[0][x] × u[2][x] +
       5 u[1][x]2 - 10 u[0][x]3 - c1 (u[2][x] - 3 u[0][x]2) - c2 u[0][x] - c3,
     u[0][x0] == u00,
     u[1][x0] == u10,
     u[2][x0] == u20,
     u[3][x0] == u30},
    {u[0], u[1], u[2], u[3]},
    {x, x0, x1}] [[1]]

```

Определяем решение задачи Коши по t . Нам нужно добавить аргумент t к тем обозначениям, что у нас были. Сделаем это в следующей ячейке, а потом скопируем в аргументы NDSolve. (Конечно, такое рукоделие не есть хорошо. Для более серьезных задач нужно делать по другому, чтобы все было автоматически.)

```

In[81]:= dt[u[0]] /. u[k_] => u[k][t]
Expand[dt[u[1]]] /. u[k_] => u[k][t]
Expand[dt[u[2]]] /. u[k_] => u[k][t]
Expand[dt[u[3]]] /. u[k_] => u[k][t]

```

```

Out[81]=
-6 u[0][t] × u[1][t] + u[3][t]

```

```

Out[82]=
-c3 - c2 u[0][t] + 3 c1 u[0][t]2 - 10 u[0][t]3 - u[1][t]2 - c1 u[2][t] + 4 u[0][t] × u[2][t]

```

```

Out[83]=
-c2 u[1][t] + 6 c1 u[0][t] × u[1][t] - 30 u[0][t]2 u[1][t] +
  2 u[1][t] × u[2][t] - c1 u[3][t] + 4 u[0][t] × u[3][t]

```

```

Out[84]=
c1 c3 + c1 c2 u[0][t] - 4 c3 u[0][t] - 3 c12 u[0][t]2 - 4 c2 u[0][t]2 + 22 c1 u[0][t]3 -
  40 u[0][t]4 + c1 u[1][t]2 - 40 u[0][t] u[1][t]2 + c12 u[2][t] - c2 u[2][t] -
  8 c1 u[0][t] × u[2][t] + 10 u[0][t]2 u[2][t] + 2 u[2][t]2 + 6 u[1][t] × u[3][t]

```

```

In[85]:= nsolt[{u00_, u10_, u20_, u30_}, {c1_, c2_, c3_}, {t0_, t1_}] :=
  NDSolve[
    {u[0]'[t] == -6 u[0][t] × u[1][t] + u[3][t],
     u[1]'[t] ==
      -c3 - c2 u[0][t] + 3 c1 u[0][t]^2 - 10 u[0][t]^3 - u[1][t]^2 - c1 u[2][t] + 4 u[0][t] × u[2][t],
     u[2]'[t] == -c2 u[1][t] + 6 c1 u[0][t] × u[1][t] -
      30 u[0][t]^2 u[1][t] + 2 u[1][t] × u[2][t] - c1 u[3][t] + 4 u[0][t] × u[3][t],
     u[3]'[t] == c1 c3 + c1 c2 u[0][t] - 4 c3 u[0][t] - 3 c1^2 u[0][t]^2 - 4 c2 u[0][t]^2 +
      22 c1 u[0][t]^3 - 40 u[0][t]^4 + c1 u[1][t]^2 - 40 u[0][t] u[1][t]^2 + c1^2 u[2][t] - c2 u[2][t] -
      8 c1 u[0][t] × u[2][t] + 10 u[0][t]^2 u[2][t] + 2 u[2][t]^2 + 6 u[1][t] × u[3][t],
     u[0][t0] == u00,
     u[1][t0] == u10,
     u[2][t0] == u20,
     u[3][t0] == u30},
    {u[0], u[1], u[2], u[3]},
    {t, t0, t1}] [[1]]

```

Решаем задачу Коши для (1) от $x = x_0$ до x_1 . Значения вектора (u_0, u_1, u_2, u_3) в промежуточных точках, с некоторым шагом δ , принимаем в качестве начальных условий для (2). Решаем соответствующие задачи Коши от $t = t_0$ до t_1 .

Потом делаем то же самое в другом порядке, с шагом ϵ по t . Сравниваем получившиеся сетки. Если значения совпадают – значит функция $u(x, t)$ определена корректно. Можно строить её 3D график по полученной сетке.

Следует отметить, что в этой задаче многие решения имеют полюсные особенности. Ниже, значения параметров и начальных условий подобраны так, чтобы их не было.

```

In[86]:= x0 = 0; x1 = 55; (* интервал по x *)
Mx = 200; (* число точек в сетке по x для 3D графика *)
mx = 10; (* число точек для линейчатых графиков *)

t0 = 0; t1 = 25; (* интервал по t *)
Mt = 200; (* число точек в сетке по t для 3D графика *)
mt = 10; (* число точек для линейчатых графиков *)

cc = {0.15, -0.7, 0}; (* параметры *)
U0 = {-0.1, 0.1, 0.1, -0.125}; (* начальные данные при x0, t0 *)

```

Сначала решим на редкой сетке и построим графики в виде набора кривых. Этого делается просто для наглядности, чтобы получить картинку как на лекции.

In[94]:=

```

(* решаем систему по t;
решаем систему по x для последовательности значений t[0]= t0, ..., t[mt]=t1;
результат сохраняем в виде графического примитива Line *)

nst = nsolt[U0, cc, {t0, t1}];

nstx1 = Table[
  ns = nsolx[
    {u[0][t], u[1][t], u[2][t], u[3][t]} /. t -> t0 + j (t1 - t0) / mt /. nst, cc, {x0, x1}];
  Line[Table[
    {x0 + i (x1 - x0) / Mx, t0 + j (t1 - t0) / mt, u[0][x0 + i (x1 - x0) / Mx] /. ns}, {i, 0, Mx}]],
    {j, 0, mt}];

(* делаем то же самое, меняя ролями x и t *)
nsx = nsolx[U0, cc, {x0, x1}];

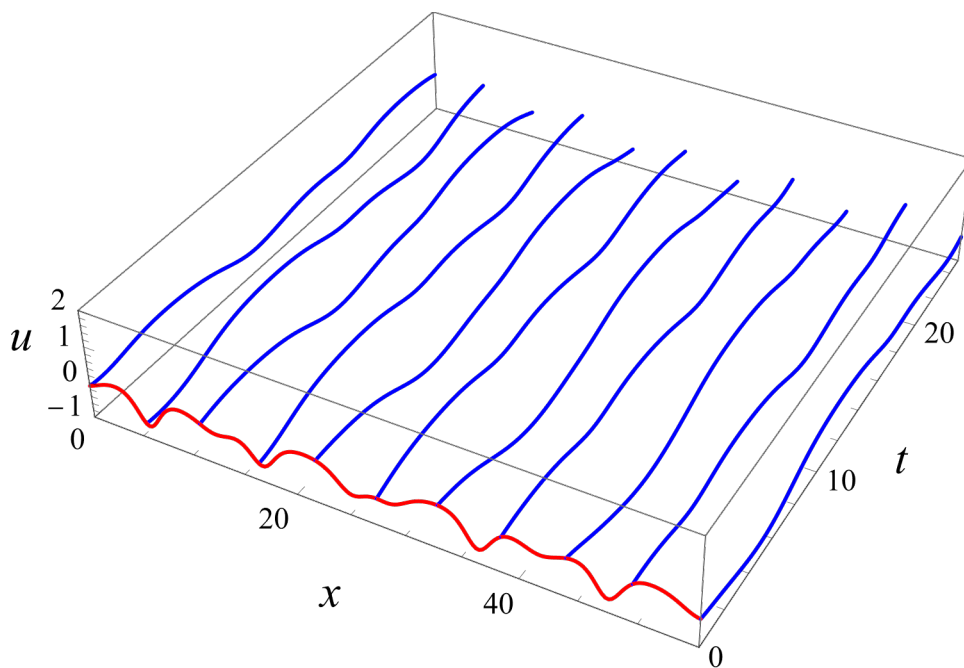
nsxt1 = Table[
  ns = nsolt[
    {u[0][x], u[1][x], u[2][x], u[3][x]} /. x -> x0 + i (x1 - x0) / mx /. nsx, cc, {t0, t1}];
  Line[Table[
    {x0 + i (x1 - x0) / mx, t0 + j (t1 - t0) / Mt, u[0][t0 + j (t1 - t0) / Mt] /. ns}, {j, 0, Mt}]],
    {i, 0, mx}];

gr0 = Graphics3D[{Thick, Red, nstx1[[1]], Blue, nsxt1},
  PlotRange -> {{x0, x1}, {t0, t1}, {-1, 2}},
  Axes -> True,
  AxesLabel -> Evaluate[Style[#, Italic, 24] & /@ {"x", "t", "u"}],
  ImageSize -> 500,
  BoxRatios -> {1, 1, 0.2},
  BaseStyle -> {FontFamily -> "Times", FontSize -> 16}]

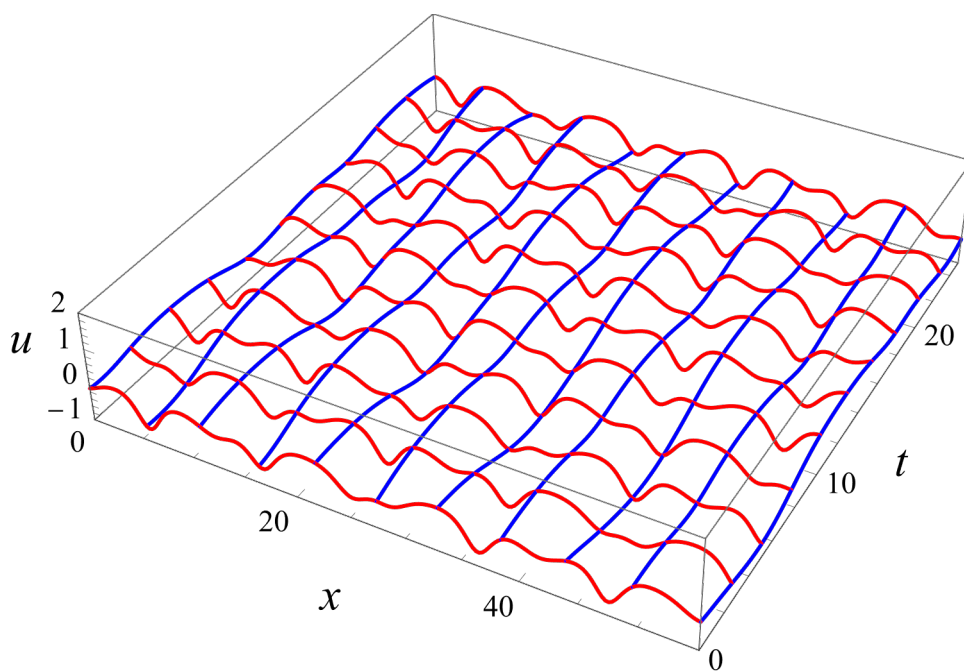
gr1 = Graphics3D[{Thick, Red, nstx1, Blue, nsxt1},
  PlotRange -> {{x0, x1}, {t0, t1}, {-1, 2}},
  Axes -> True,
  AxesLabel -> Evaluate[Style[#, Italic, 24] & /@ {"x", "t", "u"}],
  ImageSize -> 500,
  BoxRatios -> {1, 1, 0.2},
  BaseStyle -> {FontFamily -> "Times", FontSize -> 16}]

```

Out[98]=



Out[99]=



Красные кривые (эволюция по x) пересекают синие (эволюция по t), что визуально подтверждает коммутативность потоков.

Теперь повторим это же вычисление с более мелким шагом и построим график в виде поверхности.

In[100]:=

```

(* решаем систему по t;
решаем систему по x для последовательности значений t[0]= t0, ..., t[Mt]=t1;
сохраняем результат в виде 2D массива *)

nst = nsolt[U0, cc, {t0, t1}];
nstx2 = Table[
  ns = nsolx[
    {u[0][t], u[1][t], u[2][t], u[3][t]} /. t -> t0 + j (t1 - t0) / Mt /. nst, cc, {x0, x1}];
  Table[u[0][x0 + i (x1 - x0) / Mx] /. ns, {i, 0, Mx}], {j, 0, Mt}];

(* делаем то же самое, меняя ролями x и t *)
nsx = nsolx[U0, cc, {x0, x1}];
nsxt2 = Table[
  ns = nsolt[
    {u[0][x], u[1][x], u[2][x], u[3][x]} /. x -> x0 + i (x1 - x0) / Mx /. nsx, cc, {t0, t1}];
  Table[u[0][t0 + j (t1 - t0) / Mt] /. ns, {j, 0, Mt}], {i, 0, Mx}];

```

Сравниваем две полученные сетки. Значения, вычисленные двумя способами, совпадают с точностью до численных ошибок, что еще раз подтверждает коммутативность.

In[104]:=

```
Max[Abs[nstx2 - Transpose[nsxt2]]]
```

Out[104]=

```
0.000922102
```

Теперь можно использовать полученный массив точек (любой из двух), чтобы построить график решения.

In[105]:=

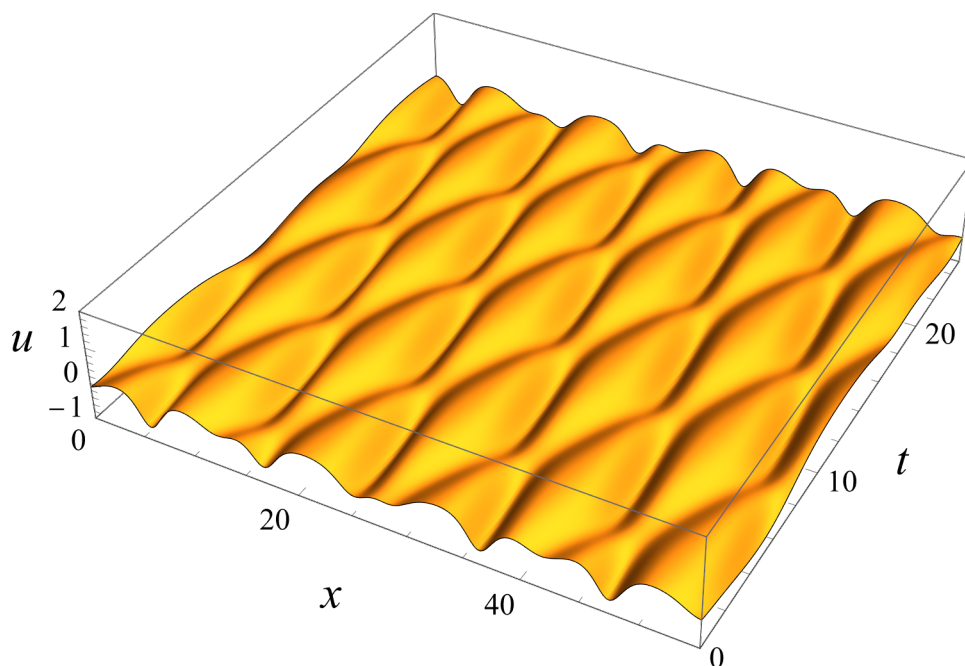
```

gr3 = ListPlot3D[nstx2,
  DataRange -> {{x0, x1}, {t0, t1}},
  PlotRange -> {-1, 2},
  Mesh -> None,
  AxesLabel -> Evaluate[Style[#, Italic, 24] & /@ {"x", "t", "u"}],
  ImageSize -> 500,
  BaseStyle -> {FontFamily -> "Times", FontSize -> 16},
  BoxRatios -> {1, 1, 0.2},
  PlotRangePadding -> 0]

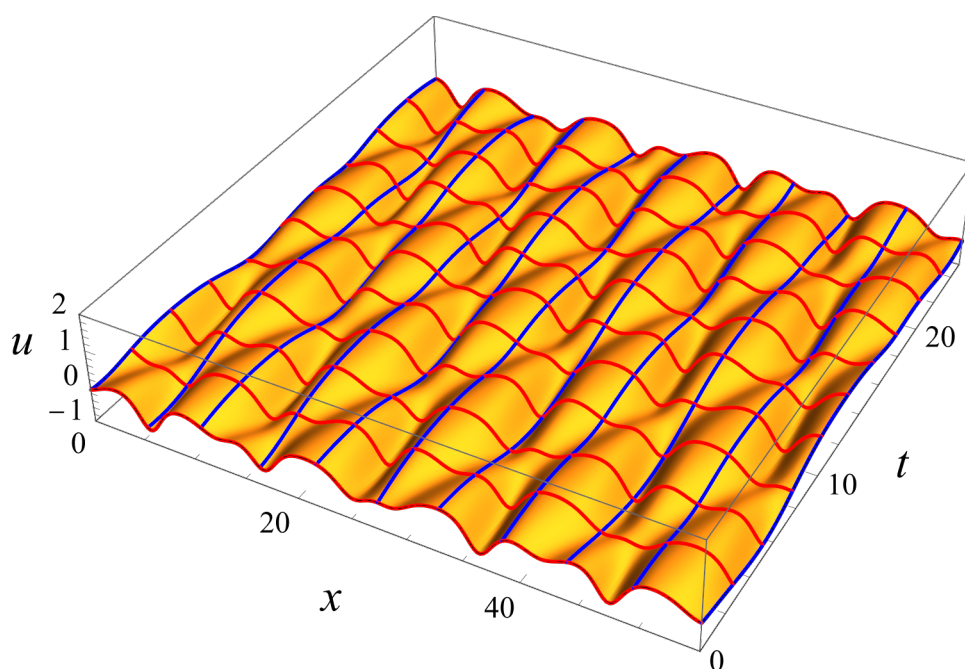
gr2 = Show[gr3, gr1]

```

Out[105]=



Out[106]=



3 Символьные вычисления

Определения из раздела 3.1 используются во всех дальнейших.

3.1 $D_x, f_*(g), E(f)$, интегрирование по частям

Определение $D_x, f_*(g), E(f)$

Некоторые конструкции функционального программирования:

- `_u` – пример паттерна: всё, что имеет голову `u`, например `u[n]`, `u[x,y]`, ...
- `Cases[f,...]` – вхождения в выражение `f`
- `Union` – объединение элементов списка
- лямбда-функция: (выражение с `#`)&
- `f/@xxx` – применение `f` к каждому элементу списка `xxx`
- `y@@xxx` – замена головы выражения `xxx` на `y` (в нашем случае `List` заменяется на `Plus`)
- `Nest[f,x,n]` – применяет `f` к `x` `n` раз

In[107]:=

```
vars[f_] := Union[Cases[f, _u, {0, ∞}]]
dif[f_] := Plus @@ (D[f, #] × dd[#] & /@ vars[f])

dx[f_] := D[f, x] + dif[f] /. dd[u[k_]] => u[k + 1]
dx[f_, k_] := Nest[dx, f, k]
```

Теперь можем определить эволюционную производную

$$f_*(g) = \nabla_g(f) = \partial_0(f) + \dots + \partial_n(f) D_x^n(g),$$

и вариационную производную (оператор Эйлера)

$$E(f) = \frac{\delta f}{\delta u} = \partial_0(f) - D_x(\partial_1(f)) + D_x^2(\partial_2(f)) - \dots + (-D_x)^n(\partial_n(f)),$$

где $f = f(x, u_0, u_1, \dots, u_n)$ и ∂_k обозначает частную производную по u_k .

In[111]:=

```
star[g_, f_] := dif[g] /. dd[u[k_]] => dx[f, k]
vard[f_] := Expand[Plus @@ ((-1) ^ #[[1]] dx[D[f, #], #[[1]]] & /@ vars[f])]
```

Утверждение: выражение является полной производной по x тогда и только тогда, когда его вариационная производная равна 0:

$$E(f) = 0 \Leftrightarrow \exists g : f = D_x(g).$$

Алгоритм интегрирования по частям

Некоторые конструкции процедурного программирования:

- `If[cond, t, f, u]` `t, f, u` – результаты, если `cond = True, False, undefined`
- `And[cond1, cond2, ...]` = `cond1 && cond2 && ...`
- `Module[{локальные переменные}, команды]`
- `While[cond, команды]`

In[113]:=

```

(* порядок по производным *)
ord[f_] := If[# == {}, -1, #[-1][1]] &[vars[f]]

int[f_] := Module[{a = 0, b = Expand[f], c, k},
  While[k = ord[b]; (* вычисляем k - порядок b *)
    And[k > 0, (* выполняем цикл, пока выполняется условие, что k > 0 и *)
      c = D[b, u[k]]; (* b линейна по старшей переменной *)
      Expand[D[c, u[k]]] == 0
    ],
    c = Integrate[c, u[k - 1]]; (* интегрируем по переменной, следующей по старшинству *)
    a = Expand[a + c]; (* пересчет a и b *)
    b = Expand[b - dx[c]]
  ];
  If[ord[b] == -1, (* если в результате остаток не зависит от u, то это функция от x *)
    {Expand[a + Integrate[b, x]], 0},
    {a, b} (* возвращаем пару (a,b) - результат и препятствие *)
  ]
]

```

Протестируем. Определим какое-нибудь не слишком сложное выражение (многочлен).

In[115]:=

```

f = Expand[(u[0] + u[1]^2 + 3 x)^2 + 2 u[3] x u[4] Exp[u[0]]]
vard[f]
int[f]

```

Out[115]=

$$9x^2 + 6xu[0] + u[0]^2 + 6xu[1]^2 + 2u[0]u[1]^2 + u[1]^4 + 2e^{u[0]}u[3]xu[4]$$

Out[116]=

$$\begin{aligned}
&6x + 2u[0] - 12u[1] - 2u[1]^2 - 12xu[2] - 4u[0]xu[2] - \\
&12u[1]^2u[2] + 2e^{u[0]}u[1]^4u[3] + 12e^{u[0]}u[1]^2u[2]xu[3] + 6e^{u[0]}u[2]^2u[3] + \\
&8e^{u[0]}u[1]u[3]^2 + 6e^{u[0]}u[1]^3u[4] + 18e^{u[0]}u[1]xu[2]xu[4] + \\
&10e^{u[0]}u[3]xu[4] + 6e^{u[0]}u[1]^2u[5] + 6e^{u[0]}u[2]xu[5] + 2e^{u[0]}u[1]xu[6]
\end{aligned}$$

Out[117]=

$$\{e^{u[0]}u[3]^2, 9x^2 + 6xu[0] + u[0]^2 + 6xu[1]^2 + 2u[0]u[1]^2 + u[1]^4 - e^{u[0]}u[1]u[3]^2\}$$

Как видим, $f \notin \text{Im } D_x$. Сделаем проверку для $dx[f]$.

In[118]:=

```

Expand[dx[f]]
vard[%]
int[%]
%[-1] - f

```

Out[118]=

$$\begin{aligned}
&18x + 6u[0] + 6xu[1] + 2u[0]xu[1] + 6u[1]^2 + 2u[1]^3 + 12xu[1]xu[2] + \\
&4u[0]xu[1]xu[2] + 4u[1]^3u[2] + 2e^{u[0]}u[1]xu[3]xu[4] + 2e^{u[0]}u[4]^2 + 2e^{u[0]}u[3]xu[5]
\end{aligned}$$

Out[119]=

0

Out[120]=

$$\{9x^2 + 6xu[0] + u[0]^2 + 6xu[1]^2 + 2u[0]u[1]^2 + u[1]^4 + 2e^{u[0]}u[3]xu[4], 0\}$$

Out[121]=

0

3.2 Законы сохранения КдФ (обращение преобразования Миуры)

В лекции 2 было доказано, что ряд

$$v = -z + V_0 + V_1 / (2z) + V_2 / (2z)^2 + \dots,$$

удовлетворяющий уравнению

$$v_x + v^2 = z^2 + u,$$

служит производящей функцией для плотностей законов сохранения уравнения КдФ

$$(1) \quad u_t = u_3 - 6u u_1.$$

Для коэффициентов получаются рекуррентные соотношения

$$V_0 = 0, \quad V_1 = -u,$$

$$V_{n+1} = V_1 V_{n-1} + \dots + V_{n-1} V_1 + V_{n,x} = 0, \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

Вычислим несколько первых коэффициентов.

In[122]:=

```
M = 13;
V[1] = -u[0];
Do[V[n + 1] = Factor[(dx[V[n]] + Sum[V[s] * V[n - s], {s, 1, n - 1}])], {n, 1, M - 1}];
```

Чтобы было удобнее смотреть, заменим $u[n]$ на u_n :

In[125]:=

```
Do[Print[Vn, " = ", V[n] /. u[k_] -> uk], {n, 1, M}]
```

$$V_1 = -u_0$$

$$V_2 = -u_1$$

$$V_3 = u_0^2 - u_2$$

$$V_4 = 4 u_0 u_1 - u_3$$

$$V_5 = -2 u_0^3 + 5 u_1^2 + 6 u_0 u_2 - u_4$$

$$V_6 = -16 u_0^2 u_1 + 18 u_1 u_2 + 8 u_0 u_3 - u_5$$

$$V_7 = 5 u_0^4 - 50 u_0 u_1^2 - 30 u_0^2 u_2 + 19 u_2^2 + 28 u_1 u_3 + 10 u_0 u_4 - u_6$$

$$V_8 = 64 u_0^3 u_1 - 60 u_1^3 - 216 u_0 u_1 u_2 - 48 u_0^2 u_3 + 68 u_2 u_3 + 40 u_1 u_4 + 12 u_0 u_5 - u_7$$

$$V_9 = -14 u_0^5 + 350 u_0^2 u_1^2 + 140 u_0^3 u_2 - 442 u_1^2 u_2 - 266 u_0 u_2^2 - 392 u_0 u_1 u_3 + 69 u_3^2 - 70 u_0^2 u_4 + 110 u_2 u_4 + 54 u_1 u_5 + 14 u_0 u_6 - u_8$$

$$V_{10} = -256 u_0^4 u_1 + 960 u_0 u_1^3 + 1728 u_0^2 u_1 u_2 - 1224 u_1 u_2^2 + 256 u_0^3 u_3 - 900 u_1^2 u_3 - 1088 u_0 u_2 u_3 - 640 u_0 u_1 u_4 + 250 u_3 u_4 - 96 u_0^2 u_5 + 166 u_2 u_5 + 70 u_1 u_6 + 16 u_0 u_7 - u_9$$

$$V_{11} = 42 u_0^6 - 2100 u_0^3 u_1^2 + 1105 u_1^4 - 630 u_0^4 u_2 + 7956 u_0 u_1^2 u_2 + 2394 u_0^2 u_2^2 - 1262 u_2^3 + 3528 u_0^2 u_1 u_3 - 5564 u_1 u_2 u_3 - 1242 u_0 u_3^2 + 420 u_0^3 u_4 - 1630 u_1^2 u_4 - 1980 u_0 u_2 u_4 + 251 u_4^2 - 972 u_0 u_1 u_5 + 418 u_3 u_5 - 126 u_0^2 u_6 + 238 u_2 u_6 + 88 u_1 u_7 + 18 u_0 u_8 - u_{10}$$

$$V_{12} = 1024 u_0^5 u_1 - 9600 u_0^2 u_1^3 - 11520 u_0^3 u_1 u_2 + 13560 u_1^3 u_2 + 24480 u_0 u_1 u_2^2 - 1280 u_0^4 u_3 + 18000 u_0 u_1^2 u_3 + 10880 u_0^2 u_2 u_3 - 9524 u_2^2 u_3 - 7000 u_1 u_3^2 + 6400 u_0^2 u_1 u_4 - 11140 u_1 u_2 u_4 - 5000 u_0 u_3 u_4 + 640 u_0^3 u_5 - 2720 u_1^2 u_5 - 3320 u_0 u_2 u_5 + 922 u_4 u_5 - 1400 u_0 u_1 u_6 + 658 u_3 u_6 - 160 u_0^2 u_7 + 328 u_2 u_7 + 108 u_1 u_8 + 20 u_0 u_9 - u_{11}$$

$$V_{13} = -132 u_0^7 + 11550 u_0^4 u_1^2 - 24310 u_0 u_1^4 + 2772 u_0^5 u_2 - 87516 u_0^2 u_1^2 u_2 - 17556 u_0^3 u_2^2 + 69006 u_1^2 u_2^2 + 27764 u_0 u_2^3 - 25872 u_0^3 u_1 u_3 + 33760 u_1^3 u_3 + 122408 u_0 u_1 u_2 u_3 + 13662 u_0^2 u_3^2 - 26322 u_2 u_3^2 - 2310 u_0^4 u_4 + 35860 u_0 u_1^2 u_4 + 21780 u_0^2 u_2 u_4 - 20922 u_2^2 u_4 - 30776 u_1 u_3 u_4 - 5522 u_0 u_4^2 + 10692 u_0^2 u_1 u_5 - 20376 u_1 u_2 u_5 - 9196 u_0 u_3 u_5 + 923 u_5^2 + 924 u_0^3 u_6 - 4270 u_1^2 u_6 - 5236 u_0 u_2 u_6 + 1582 u_4 u_6 - 1936 u_0 u_1 u_7 + 988 u_3 u_7 - 198 u_0^2 u_8 + 438 u_2 u_8 + 130 u_1 u_9 + 22 u_0 u_{10} - u_{12}$$

Можно проверить, что построенный отрезок ряда действительно удовлетворяет уравнению (5), с точностью до членов z^n с $n \geq M$:

■ Series[f , { z , z_0 , n }] разложение в ряд Тейлора или Лорана

In[126]:=

```
v = -z + Sum[v[n] / (2 z)^n, {n, 1, M}];
Series[Expand[v^2 + dx[v] - z^2 - u[0]], {z, Infinity, M - 1}]
```

Out[127]=

$$O\left[\frac{1}{z}\right]^{13}$$

Теория утверждает, что:

(i) $V_{2n} = D_x(a_n)$ (тривиальные плотности)

(ii) $D_t(V_{2n-1}) = D_x(b_n)$ и $V_{2n-1} \notin \text{Im } D_x$

для некоторых a_n, b_n — функций от $u, u_1, u_2, \dots$. Проверяем:

In[128]:=

```
Table[vars[V[n]], {n, 2, M, 2}]
Table[vars[V[n]] == 0, {n, 1, M, 2}]
Table[vars[star[V[n], u[3] - 6 u[0] × u[1]]], {n, 1, M, 2}]
```

Out[128]=

```
{0, 0, 0, 0, 0, 0}
```

Out[129]=

```
{False, False, False, False, False, False, False}
```

Out[130]=

```
{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0}
```

Функции b_n (токи законов сохранения) можно вычислить, применяя интегрирование по частям. Например:

In[131]:=

```
 $\rho = V[11]$ 
Expand[star[%, u[3] - 6 u[0] × u[1]]]
int[%]
 $\sigma = \int[1];$ 

Expand[star[ $\rho$ , u[3] - 6 u[0] × u[1]] - dx[ $\sigma$ ]]
```

Out[131]=

```
42 u[0]^6 - 2100 u[0]^3 u[1]^2 + 1105 u[1]^4 - 630 u[0]^4 u[2] + 7956 u[0] u[1]^2 u[2] +
2394 u[0]^2 u[2]^2 - 1262 u[2]^3 + 3528 u[0]^2 u[1] × u[3] - 5564 u[1] × u[2] × u[3] - 1242 u[0] u[3]^2 +
420 u[0]^3 u[4] - 1630 u[1]^2 u[4] - 1980 u[0] × u[2] × u[4] + 251 u[4]^2 - 972 u[0] × u[1] × u[5] +
418 u[3] × u[5] - 126 u[0]^2 u[6] + 238 u[2] × u[6] + 88 u[1] × u[7] + 18 u[0] × u[8] - u[10]
```

Out[132]=

```
-1512 u[0]^6 u[1] + 63000 u[0]^3 u[1]^3 - 26520 u[1]^5 + 51660 u[0]^4 u[1] × u[2] - 312936 u[0] u[1]^3 u[2] -
273888 u[0]^2 u[1] u[2]^2 + 168300 u[1] u[2]^3 + 4032 u[0]^5 u[3] - 202212 u[0]^2 u[1]^2 u[3] -
77616 u[0]^3 u[2] × u[3] + 372828 u[1]^2 u[2] × u[3] + 224400 u[0] u[2]^2 u[3] +
165828 u[0] × u[1] u[3]^2 - 26322 u[3]^3 - 45528 u[0]^3 u[1] × u[4] + 72880 u[1]^3 u[4] +
263256 u[0] × u[1] × u[2] × u[4] + 58032 u[0]^2 u[3] × u[4] - 125264 u[2] × u[3] × u[4] -
36800 u[1] u[4]^2 - 3150 u[0]^4 u[5] + 64392 u[0] u[1]^2 u[5] + 38376 u[0]^2 u[2] × u[5] -
41298 u[2]^2 u[5] - 61184 u[1] × u[3] × u[5] - 22080 u[0] × u[4] × u[5] + 16164 u[0]^2 u[1] × u[6] -
34628 u[1] × u[2] × u[6] - 15744 u[0] × u[3] × u[6] + 3428 u[5] × u[6] + 1176 u[0]^3 u[7] -
6382 u[1]^2 u[7] - 7824 u[0] × u[2] × u[7] + 2570 u[4] × u[7] - 2580 u[0] × u[1] × u[8] +
1426 u[3] × u[8] - 234 u[0]^2 u[9] + 568 u[2] × u[9] + 154 u[1] × u[10] + 24 u[0] × u[11] - u[13]
```

Out[133]=

```
{-216 u[0]^7 + 15750 u[0]^4 u[1]^2 - 26520 u[0] u[1]^4 + 4032 u[0]^5 u[2] - 103428 u[0]^2 u[1]^2 u[2] -
22344 u[0]^3 u[2]^2 + 69006 u[1]^2 u[2]^2 + 30288 u[0] u[2]^3 - 32928 u[0]^3 u[1] × u[3] +
33760 u[1]^3 u[3] + 133536 u[0] × u[1] × u[2] × u[3] + 16146 u[0]^2 u[3]^2 -
26322 u[2] u[3]^2 - 3150 u[0]^4 u[4] + 39120 u[0] u[1]^2 u[4] + 25740 u[0]^2 u[2] × u[4] -
20922 u[2]^2 u[4] - 30776 u[1] × u[3] × u[4] - 6024 u[0] u[4]^2 + 12636 u[0]^2 u[1] × u[5] -
20376 u[1] × u[2] × u[5] - 10032 u[0] × u[3] × u[5] + 923 u[5]^2 + 1176 u[0]^3 u[6] -
4270 u[1]^2 u[6] - 5712 u[0] × u[2] × u[6] + 1582 u[4] × u[6] - 2112 u[0] × u[1] × u[7] +
988 u[3] × u[7] - 234 u[0]^2 u[8] + 438 u[2] × u[8] + 130 u[1] × u[9] + 24 u[0] × u[10] - u[12], 0}
```

Out[135]=

```
0
```

3.3 Построение и проверка высших симметрий КдФ. Оператор рекурсии

Напомним (см. лекцию 4), что уравнение КдФ (1) допускает бесконечную последовательность высших симметрий нечётного порядка по производным

$$(2) \quad u_{t_k} = f_k(u, \dots, u_{2k-1}), \quad k = 1, 2, \dots,$$

то есть, таких уравнений, что $[D_t, D_{t_k}] = 0$. В частности,

$$u_{t_1} = f_1 = u_1,$$

$$u_{t_2} = f_2 = u_3 - 6 u u_1,$$

$$u_{t_3} = f_3 = u_5 - 10 u u_3 - 20 u_1 u_2 + 30 u^2 u_1,$$

$$u_{t_4} = f_4 = u_7 - 14 u u_5 - 42 u_1 u_4 - 70 u_2 u_3 + 70 u^2 u_3 + 280 u u_1 u_2 + 70 u_1^3 - 140 u^3 u_1,$$

и так далее. Первые две симметрии классические, то есть, отвечают однопараметрическим группам точечных преобразований (сдвиги $x \rightarrow x + a$ и $t \rightarrow t + a$). Следующие симметрии – высшие.

Есть несколько способов вычисления f_k :

- (i) исходя из определения симметрии;
- (ii) метод неопределённых коэффициентов, с использованием однородности $w(u) = 2$, $w(\partial_x) = 1$;
- (iii) при помощи мастер-симметрии;
- (iv) оператор рекурсии (лекция 4);
- (v) квадратичное рекуррентное соотношение (лекция 4);
- (vi) расширение рекуррентного соотношения для законов сохранения.

Способы (iv)–(vi) примерно эквивалентны и основаны на рекуррентном соотношении

$$(3) \quad D_x(f_{k+1}) = (D_x^3 - 4 u D_x - 6 u_1)(f_k).$$

Применяя D_x^{-1} , можно привести это к виду

$$f_{k+1} = R(f_k), \quad R = D_x^2 - 4 u - 2 u_1 D_x^{-1}.$$

Вычислим симметрии до f_{15} за 1.5 сек.

- `Timing[expr]` возвращает {затраченное время, результат}
- в нашем случае результат пуст, так как цикл `Do` ничего не возвращает, только что-то делает внутри себя
- перед обращением к `Timing` очищаем f и кэш, так как иначе при повторном запуске ячейки время окажется заниженным – *Mathematica* не будет считать заново, а воспользуется сохранёнными в памяти результатами.

In[136]:=

```
R[f_] := Expand[dx[f, 2] - 4 u[0] f - 2 u[1] × int[f][1]]

M = 15;
Clear[f]
ClearSystemCache[]

Timing[
  f[1] = u[1];
  Do[f[j] = R[f[j - 1]], {j, 2, M}]
]
```

Out[140]=

```
{1.32813, Null}
```

Посмотрим, что получилось.

In[141]:=

```
Do[Print[f[j] /. u[n_] => u_n], {j, 1, 7}]

Length /@ Table[f[j], {j, 1, M}] (* OEIS A182747 *)
```

u_1

$-6 u_0 u_1 + u_3$

$30 u_0^2 u_1 - 20 u_1 u_2 - 10 u_0 u_3 + u_5$

$-140 u_0^3 u_1 + 70 u_1^3 + 280 u_0 u_1 u_2 + 70 u_0^2 u_3 - 70 u_2 u_3 - 42 u_1 u_4 - 14 u_0 u_5 + u_7$

$630 u_0^4 u_1 - 1260 u_0 u_1^3 - 2520 u_0^2 u_1 u_2 + 1302 u_1 u_2^2 - 420 u_0^3 u_3 + 966 u_1^2 u_3 +$
 $1260 u_0 u_2 u_3 + 756 u_0 u_1 u_4 - 252 u_3 u_4 + 126 u_0^2 u_5 - 168 u_2 u_5 - 72 u_1 u_6 - 18 u_0 u_7 + u_9$

$-2772 u_0^5 u_1 + 13860 u_0^2 u_1^3 + 18480 u_0^3 u_1 u_2 - 14784 u_1^3 u_2 - 28644 u_0 u_1 u_2^2 +$
 $2310 u_0^4 u_3 - 21252 u_0 u_1^2 u_3 - 13860 u_0^2 u_2 u_3 + 9702 u_2^2 u_3 + 7194 u_1 u_3^2 - 8316 u_0^2 u_1 u_4 +$
 $11484 u_1 u_2 u_4 + 5544 u_0 u_3 u_4 - 924 u_0^3 u_5 + 2838 u_1^2 u_5 + 3696 u_0 u_2 u_5 - 924 u_4 u_5 +$
 $1584 u_0 u_1 u_6 - 660 u_3 u_6 + 198 u_0^2 u_7 - 330 u_2 u_7 - 110 u_1 u_8 - 22 u_0 u_9 + u_{11}$

$12012 u_0^6 u_1 - 120120 u_0^3 u_1^3 + 30030 u_1^5 - 120120 u_0^4 u_1 u_2 + 384384 u_0 u_1^3 u_2 + 372372 u_0^2 u_1 u_2^2 - 177320 u_1 u_2^3 -$
 $12012 u_0^5 u_3 + 276276 u_0^2 u_1^2 u_3 + 120120 u_0^3 u_2 u_3 - 392964 u_1^2 u_2 u_3 - 252252 u_0 u_2^2 u_3 - 187044 u_0 u_1 u_3^2 +$
 $26598 u_3^3 + 72072 u_0^3 u_1 u_4 - 77220 u_1^3 u_4 - 298584 u_0 u_1 u_2 u_4 - 72072 u_0^2 u_3 u_4 + 126984 u_2 u_3 u_4 +$
 $37466 u_1 u_4^2 + 6006 u_0^4 u_5 - 73788 u_0 u_1^2 u_5 - 48048 u_0^2 u_2 u_5 + 42042 u_2^2 u_5 + 62348 u_1 u_3 u_5 +$
 $24024 u_0 u_4 u_5 - 20592 u_0^2 u_1 u_6 + 35464 u_1 u_2 u_6 + 17160 u_0 u_3 u_6 - 3432 u_5 u_6 - 1716 u_0^3 u_7 + 6578 u_1^2 u_7 +$
 $8580 u_0 u_2 u_7 - 2574 u_4 u_7 + 2860 u_0 u_1 u_8 - 1430 u_3 u_8 + 286 u_0^2 u_9 - 572 u_2 u_9 - 156 u_1 u_{10} - 26 u_0 u_{11} + u_{13}$

Out[142]=

{1, 2, 4, 8, 14, 24, 41, 66, 105, 165, 253, 383, 574, 847, 1238}

Проверим, что это действительно симметрии.

In[143]:=

```
ClearSystemCache[]
Timing[
  Table[star[f[2], f[j]] - star[f[j], f[2]], {j, 1, M}] // Expand]
```

Out[144]=

{6.625, {0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0}}

Проверим, что и друг с другом они коммутируют

In[145]:=

```
Table[star[f[i], f[j]] - star[f[j], f[i]], {i, 1, 5}, {j, i + 1, 6}] // Expand
```

Out[145]=

{{0, 0, 0, 0, 0}, {0, 0, 0, 0}, {0, 0, 0}, {0, 0}, {0}}

3.4 Явное рекуррентное соотношение

Пусть $f_k = D_x(a_k)$ и $a = 1/2 + a_1/(-4\lambda) + a_2/(-4\lambda)^2 + \dots$ — производящая функция для a_k . Тогда рекуррентное соотношение (3) сводится к

$$2a a_{xx} - a_x^2 + 4(\lambda - u)a^2 = \lambda.$$

В свою очередь, это сводится (проверьте!) к

$$v_x + v^2 = z^2 + u, \quad a(\lambda)(v(-z) - v(z)) = z, \quad z^2 = -\lambda.$$

Как мы уже знаем, первое уравнение даёт рекуррентное соотношение для плотностей законов сохранения, второе просто сводится к вычислению обратного ряда. Вычислим те же симметрии, что и раньше, и проверим совпадение результатов.

In[146]:=

```
Clear[a, V, ff]
ClearSystemCache[];

Timing[
  V[1] = -u[0];
  Do[V[n + 1] = Factor[(dx[V[n]] + Sum[V[s] × V[n - s], {s, 1, n - 1}])], {n, 1, 2 M - 2}];
  a[0] = -1/2;
  Do[a[k] = Expand[-V[2 k - 1] + 2 Sum[a[k - s] × V[2 s - 1], {s, 1, k - 1}]], {k, 1, M}];
  ff[k] = dx[a[k]], {k, 1, M}
]

Table[Expand[ff[k] - f[k]], {k, 1, M}]
```

Out[148]=

{1.03125, Null}

Out[149]=

{0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0}